

Vehicle in the Loop

Guy Berg, Berthold Färber

- 10.1 Motivation – 156
 - 10.2 Das Vehicle in the Loop – 156
 - 10.3 Meilensteine der VIL-Entwicklung – 159
 - 10.4 Fazit und Ausblick – 161
- Literatur – 163

10.1

Das Vehicle in the Loop

30.1 Anforderungen

Das Vehicle in the Loop (VIL) schließt die Lücke zwischen Fahrsimulation und Realversuchen. Durch die virtuelle visuelle Darstellung auf der einen Seite und der erlebten Haptik, Kinästhetik und Akustik durch die reale Fahrzeugbewegung auf der anderen Seite bietet das VIL ein neues Verfahren auf Basis einer erweiterten Realität, um Fahrerassistenzsysteme effizient und sicher zu entwickeln sowie zu evaluieren.

10.1 Motivation

ATZ/MTZ-Fachbuch

Hermann Winner
Stephan Hakuli
Felix Lotz
Christina Singer *Hrsg.*

Handbuch Fahrer- assistenzsysteme

Grundlagen, Komponenten und Systeme
für aktive Sicherheit und Komfort

3. Auflage

Continental 

 Springer Vieweg